# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2001-227914

(43)Date of publication of application: 24.08.2001

(51)Int.CI.

G01B 11/00 5/225 5/232 H04N 7/18

(21)Application number: 2000-036120

(71)Applicant: MATSUSHITA ELECTRIC IND CO LTD

(22)Date of filing:

15.02.2000

(72)Inventor: MIWA MICHIO

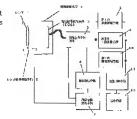
SATO MAKOTO

## (54) OBJECT MONITORING DEVICE

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To monitor an object located at a certain distance from a camera.

SOLUTION: Three images of different foci are taken and inspected to see how much they are in focus to determine whether or not the object is within the certain distance. A DCT(digital communications terminal) is used in inspecting the images to see how much they are in focus.



### LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application

converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C): 1998.2003 Japan Patent Office

# (19)日本国特許庁 (JP) (12) 公 開 特 許 公 報 (A) (11)特許出願公開番号

特開2001-227914 (P2001-227914A)

(43)公開日 平成13年8月24日(2001.8.24)

(51) Int.C1.7		識別記号	FΙ		7	~7]~}*(参考)	
G01B	11/00		G 0 1 B	11/00	Н	2F065	
G06T	1/00		H04N	5/225	С	5 B 0 4 7	
H 0 4 N	5/225			5/232	A,	5 C O 2 2	
	5/232				В	5 C 0 5 4	
				7/18	D		

審査請求 未請求 請求項の数7 OL (全 11 頁) 最終頁に続く

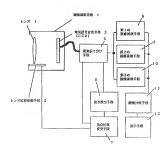
(21)出顯番号	特顯2000-36120(P2000-36120)	(71)出願人	000005821
(contactions			松下電器産業株式会社
(22)出顧日	平成12年2月15日(2000.2.15)		大阪府門真市大字門真1006番地
		(72)発明者	三輪 道雄
			大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器
			産業株式会社内
		(72)発明者	佐藤 誠
			大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器
			産業株式会社内
		(74)代理人	100097445
			弁理士 岩橋 文雄 (外2名)

最終質に続く

## (54) 【発明の名称】 物体監視装置

#### (57) 【要約】

【課題】 カメラから特定距離にある物体を監視する 【解決手段】 焦点の異なった3枚の画像を撮影し、そ の合焦の度合いを調べ、物体がいってい距離範囲にある か否かを判定する。この時、合焦の度合いをDCTを用 いて行う。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 レンズと、レンズの位置を移動させるレ ンズ位置移動手段と、前記レンズを通した光によって得 られる画像を電気信号に変換する電気信号変換手段と、 前記電気信号変換手段によって電気信号に変換された画 像情報を異なる焦点距離により振り分ける画像振り分け 手段と、前記振り分け手段によって振り分けられた画像 情報を蓄積する複数の画像蓄積手段と、前記複数の画像 蓄積手段にそれぞれ蓄積された画像情報の中の物体の動 きを検出する動き検出手段と、前記動き検出手段によっ て動きが検出された際、前記レンズ位置移動手段に対し て複数の異なる焦点位置に移動させる信号を発生する生 点位置変更手段と、前記複数の画像蓄積手段によって蓄 積された画像の合焦の度合いを比較する画像比較手段 と、前記画像比較手段によって比較された画像情報のう ち画像情報の合焦の度合いが最も大きな値で画像蓄積手 段で格納された画像情報を表示する表示手段を有するこ とを特徴とする物体監視装置。

【請求項2】 焦点の異なる複数の位置を指示する焦点 位置変更手段と、レンズと、前記焦点位置変更手段によ って指示された焦点位置にレンズの位置を移動させるレ ンズ位置移動手段と、前記レンズを通した光によって得 られる画像を電気信号に変換する電気信号変換手段と 前記電気信号変換手段によって電気信号に変換された画 像情報を異なる焦点距離により振り分ける画像振り分け 手段と、前記振り分け手段によって振り分けられた画像 情報を蓄積する複数の画像蓄積手段と、周波数を解析す るする際解析に用いる周波数のバンド幅を保持するバン ド幅保持手段と、前記バンド幅保持手段によって保持さ れた周波数のパンド幅に基づいて、前記複数の画像保持 30 手段に保持された画像の周波数を解析する周波数解析手 段と、前記周波数解析手段の解析した結果を保持する複 数の周波数成分保持手段と、前記複数の周波数成分保持 手段に保持された周波数成分を比較する周波数成分比較 手段と、前記周波数成分比較手段によって比較された結 果、周波数が最も大きな値で周波数成分保持手段に保持 された画像を表示する表示手段によって構成される物体 验视装置,

【請求項3】 無点の異なる被数の位置を指示する焦点 位置変更手段と、レンズと、前記焦点位置変更手段によって指示された焦点位置にレンズの位置を発動させるレ ンズ位置移動手段と、前記レンズを通し光光によって得 もれる両機を電気信号に変換する電気信号を変換手段と、 前記電気信号を変換手段によって電気信号に変換された画 確定気信号を変数手段によって振り分ける両像振り分け 手段と、前記振り分け手段によって振り分けもれた画域 情報を選付る指数の画像変層手段と、周接数を解析す る際解析に用いる周披数の画像変更手段と、大いに 変更手段と、前記ボント幅変更手段によって変更された "火ンド艦を保持するが、ド幅接び手段と、前記越数の画 像蓄積手段に蓄積された順條構線の周波数を前記パント 帽変更手段に保持されたパンド側が変更される毎に解析 する周波数解析手段と、前追阅波数解析手段によって解 折された開放敷成分を保持する複数の周波数成分保持手段 段と、前記複数の周波数成分保持手段によって保持され 无周波数成分を比較し、前記で、ド福変更手段の変更し たパンド福のうち、前記複数の周波数成分保持手段の保 持する周波数成分の差が最も大きなものを求める周波数 成分比較手段と、前記複数の開波数成分保持手段に保持 された周波数成分の差が最も大きく、かつ1つの周波数 なたに、前記複数の開放数成分保持手段に保持 された周波数成分の差が最も大きく、かつ1つの周波数

された周波教成分の差が最も大きく、かつ1つの周波教 成分に保持手段に保持された周波数成分が他の周波数成 分保持手段に保持された周波数成分より大きな値で画像 蓄積手段に保持された周波数成分より大きな値で画像 ごしたを特徴とする物体監視装置。

【請求項4】 前記電気信号変換手段は、格子状に配列された複数の受光ニニットと、前記受光ニニット間は伸 緒可能な素材によって結だれ、前記受光ニニットで受光 された光はCCDによって電気信号に変えられ、前記党 光ユニット全体は、前記焦点位置変更手段によって全体 の大きさが変更されることを特徴とする請求項1記載の 物体監視装置。

【請求項5】 無点距離の異なる複数のレンズを並べたことによって構成される合わせレンズと、前記合わせレンズに、前記合かせレンズに、有式を扱うされた光を縮小する縮小事段と、前記合わせレンズによって集光された洗が置きらないようにする仕切り板と、前記縮小手段によって縮小された光を電気信号に変える電気信号変換手段と、前記電気信号変換手段と、が記憶気信号変換手段とよって変換された画像情報を書積する複数の画像蓄積手段によって変換された画像情報を書積する複数の画像著類手段によって蓄積された画像が最近ないません。

れた画像を比較し、周波数成分の最も大きい物を求める 画像比較手段と、前記画像比較手段によって比較された 画像情報の中で、画像情報の周波数成分が最も大きな値 で画像蓄積手段に蓄積されたその画像を表示する表示手 段によって構成される物体監視装置。

【請求項6】 前記集光手段の集光した光を一旦光ファ イバーに通し、集光手段より離れた位置に電気信号変換 手段を置くことを特徴とする請求項4記載の物体監視装 截。

【請求項7】 前記物体監視装置を複数台用い、長方形 40 の外周全てを監視することを特徴とする請求項5記載の 物体監視装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、カメラから一定の 距離にある物体を検出したり、カメラから一定の距離に ある物体の画像のみを他の距離にある物体の画像と分離 して遠隔地に送信する物体監視装置に関するものであ る。

【0002】 【従来の技術】図17は、本発明の従来例を示したもの である。図17において、171はレンス、172はレンズの位置を移動するレンス位置移動手段、173は前線撮影手段で、174は電 (名号変換手段、173は前線撮影手段で、171、172、174全体を示す。175は前側接が付手段、177は第1の動像蓄積手段、178は第2の両像蓄積手段、179は第3の両像蓄積手段、181は赤手段である。焦点変更手段176は周期的にレンズ移動手段に信号を送り、レンズと電気信号変換手段の距離を3段時に変える。この結果、焦点位置の異なる画像が電気信号変換手段173の上に映り、こ3の側は一個を分175に大中第1、第2の画像蓄積手段177には、最も遠くに無点を合わせた画像が、第3の画像蓄積手段179には最も遠くに無点を合わせた画像が、第3の画像蓄積手段179には最も遠くに無点を合わせた画像が、第3の画像蓄積手段179には最も近くに焦点を合わせた画像が、第3の画像蓄積手段179には最も近くに焦点を合わせた画像が、第3の画像蓄積手段179には最も近くに焦点を合わせた画像が、第3の画像蓄積手段179には最も近くに焦点を合わせた画像が、第3の画像蓄積手段179には最も近くに焦点を合わせた画像が、第3の画像蓄積手段179には最も近くに焦点を合わせた画像が、第3の画像蓄積手段179には最も近くに焦点を合わせた画像が

【0003】これら3つの画像は、画像比較手段180 によって、画素毎に合焦の度合いが比較される。そし て、第2の画像蓄積手段に蓄積された画像の合焦の度合 いが最も大きな時、物体はある距離範囲にあることを知 ることができる。

### [0004]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、図17 に示した物体検出装置では、物体検出装置の前の物体が 動いていない場合でも焦点変更手段によって、常に焦点 位置を変更するする必要があった。

### [0005]

【課題を解決するための手段】この課題を解決するため に本発明の文字画像連動装置では、第一にレンズと、レ ンズの位置を移動させるレンズ位置移動手段と、前記レ ンズを通した光によって得られる画像を電気信号に変換 30 する電気信号変換手段と、前記電気信号変換手段によっ て電気信号に変換された画像情報を異なる焦点距離によ り振り分ける画像振り分け手段と、前記振り分け手段に よって振り分けられた画像情報を蓄積する複数の画像蓄 積手段と、前記複数の画像蓄積手段にそれぞれ蓄積され た画像情報の中の物体の動きを検出する動き検出手段 と、前記動き検出手段によって動きが検出された際、前 記レンズ位置移動手段に対して複数の異なる焦点位置に 移動させる信号を発生する焦点位置変更手段と、前記複 数の画像蓄積手段によって蓄積された画像の合焦の度合 いを比較する画像比較手段と、前記画像比較手段によっ て比較された画像情報のうち画像情報の合焦の度合いが 最も大きな値で画像蓄積手段で格納された画像情報を表 示する表示手段からなる構成を有している。

【0006】これにより、撮影されている映像の中で物体が動いた時のみ、焦点を変えた画像を撮影すれば良い。

【0007】第2に、焦点の異なる複数の位置を指示す る焦点位置変更手段と、レンズと、前記焦点位置変更手 段によって指示された焦点位置にレンズの位置を移動さ

せるレンズ位置移動手段と、前記レンズを通した光によ って得られる画像を電気信号に変換する電気信号変換手 段と、前記電気信号変換手段によって電気信号に変換さ れた画像情報を異なる焦点距離により振り分ける画像振 り分け手段と、前記振り分け手段によって振り分けられ た画像情報を蓄積する複数の画像蓄積手段と、周波数を 解析するする際解析に用いる周波数のバンド幅を保持す るバンド幅保持手段と、前記バンド幅保持手段によって 保持された周波数のバンド幅に基づいて、前記複数の画 像保持手段に保持された画像の周波数を解析する周波数 解析手段と、前記周波数解析手段の解析した結果を保持 する複数の周波数成分保持手段と、前記複数の周波数成 分保持手段に保持された周波数成分を比較する周波数成 分比較手段と、前記周波数成分比較手段によって比較さ れた結果、周波数が最も大きな値で周波数成分保持手段 に保持された画像を表示する表示手段からなる構成を有 している。

【0008】これにより、撮影されている対象物の焦点 ボケによる周波数変化が最も大きな帯域を合焦判定に用 20 いることが可能となる。

【0009】第3に、焦点の異なる複数の位置を指示す る焦点位置変更手段と、レンズと、前記焦点位置変更手 段によって指示された焦点位置にレンズの位置を移動さ せるレンズ位置移動手段と、前記レンズを通した光によ って得られる画像を電気信号に変換する電気信号変換手 段と、前記電気信号変換手段によって電気信号に変換さ れた画像情報を異なる焦点距離により振り分ける画像振 り分け手段と、前記振り分け手段によって振り分けられ た画像情報を蓄積する複数の画像蓄積手段と、周波数を 解析する際解析に用いる周波数のバンド幅を変更するバ ンド幅変更手段と、前記バンド幅変更手段によって変更 されたバンド幅を保持するバンド幅保持手段と、前記複 数の画像蓄積手段に蓄積された画像情報の周波数を前記 バンド幅変更手段に保持されたバンド幅が変更される毎 に解析する周波数解析手段と、前記周波数解析手段によ って解析された周波数成分を保持する複数の周波数成分 保持手段と、前記複数の周波数成分保持手段によって保 持された周波数成分を比較し、前記パンド幅変更手段の 変更したバンド幅のうち、前記複数の周波数成分保持手 段の保持する周波数成分の差が最も大きなものを求める 周波数成分比較手段と、前記複数の周波数成分保持手段 に保持された周波数成分の差が最も大きく、かつ1つの 周波数成分に保持手段に保持された周波数成分が他の周 被数成分保持手段に保持された周波数成分より大きな値 で画像蓄積手段に保持された画像を表示する表示手段を からなる構成を有している。

【0010】これにより、検出したい物体の特徴に合わせた周波数解析を行うことが可能となる。

【0011】第4に、第1の構成に記載の、電気信号変 換手段は、格子状に配列された複数の受光ユニットと、 前記受光ユニット間は伸縮可能な素材によって結ばれ、 前記受光ユニットで受光された光はCCDによって電気 信号に変えられ、前記受光ユニット全体は、焦点位置変 更手段の構成を有している。

【0012】これにより、焦点合わせの位置を変えることによって発生する画像の拡大縮小を補正することができる。

【0014】これにより、焦点位置を変えた画像を複数 校同時に撮影することが可能となる。 【0015】第6に、第4の構成において、集光手段の

集光した光を一旦光ファイバーに通し、集光手段より離れた位置に電気信号変換手段を有している。 【0016】これにより、レンズの位置を画像を解析す

【0016】これにより、レンズの位置を画像を解析す る場所よりも遠くに置くことが可能となる。

【0017】第7に、第5の構成における物体監視装置 を複数台用いる構成を有している。

【0018】これにより、物体の周りに障害物がないか 30 否かを検出することができる。

#### [0019]

【発明の実施の形態】 (実施の形態1) 図1は、本発明 の第1の実施例の説明図である。図1において、1は光 を一カ所に集め物体の像を生成するレンズ、2はレンズ の位置を移動するレンズ位置移動手段、3はレンズによ って生成された像を電気信号に変えるCCDなどの電気 信号変換手段、4は1から3までで構成される画像撮影 手段、5は電気信号変換手段によって電気信号に変えら れた画像を振り分ける振分け手段、6は画像の動きを検 40 出する動き検出手段、7はレンズ位置移動手段2に対し て信号を送りレンズ1と電気信号変換手段の間の距離を 変えて、異なった焦点距離の像を電気信号変換手段3の 上に結ばせる焦点位置変更手段、8、9、10は画像振 分け手段5によって振り分けられた電気信号変換手段3 によって生成された像を蓄積するそれぞれ第1、第2、 第3の画像蓄積手段、11は第1、第2、第3の画像蓄 積手段8、9、10に蓄積された画像を比較する画像比 較手段、12は比較された結果を表示する表示手段であ る。

【0020】図2は本発明の第1の実施例を説明した説明図である。図2において、4は画像撮影手段、22は 物体である。画像撮影手段4は、図1のレンズ位置移動 手段2の位置を変更して、画像撮影手段4からP1, P 2, P3の距離に焦点を合わせた画像を撮影する。

【0021】この結果、23、24、25のような画像 が得られる。これらは、それぞれP1、P2、P3に無 広を合わせた画像である。物体22は画像撮影手段4か ちの距離P2の位置にあるので、24の画像において抵 広が合っておりボケのない映像が得られる。一方、2 3、25の画像は、焦点が合っていないので、ぼけた画 像になる、

[0022] これらのボケの最を比較することによっ て、物体までの距離を推定することができる。 (この方 式については、例えば「カルテフォーカスを連続変化さ せた動画像を用いた曳行き分布検出」、工藤朋之、三池 秀敞、情報処理学会、コンピュータビジョン研究会98-2、1996/1/18参照。)

以上が基本原理であるが、本発明では、以下の総な動作をおこなう。すなわち、図1において通常は画像銀分け手段5は電気信号変換手段3によって待られた画像を発出手段6に送る。動き検出手段は画像中の動きを検出する。そして、動きが検出もたいた、焦点位置変更手段7に信号を送り、画像振分け手段5によって、第1、客2、第3の画像蓄積手段8、9、10に送られ蓄積される。この時、第1、第2、第3の画像蓄積手段8、9、10に送られ蓄積される。この時、第1、第2、第3の画像蓄積手段8、9、10に送られ蓄積される。この時、第1、第2、第3の画像蓄積手段に蓄積された画像を撮影した時の焦点の位置が風なるので、画像の拡大縮小を行って、各画像に撮影された物体が同じ大きさになるように補正を行う。画像の拡大縮小については実施の発後4において説明する。

【0023】その後、画像比較手段11によって画像が 比較され、第20画像蓄積手段9に蓄積された画像が最 も焦点が合っている時、その画像が表示手段12に表示 される。

【0024】図3は、本発明の実施の形態1の動作を示した説明図である。図3において、31および32は進 入者名および能本者B、33は画像撮影手段4の視野で ある。画像撮影手段4の視野33内に進入者B31また は進入者B32が入ってきた時、動き検出手段6はそれ を検出する。そして、焦点位置変更手段7に、レンズ位 履移動手段9歳なっな3つの位置にレンイ1を動かす信 号を与えるようにする。この結果、進入者Aのように、 画像撮影手段力から一定の距離P2を中心とするある範 開内に来た時のみ、表示手段にその姿が写るようにな る。

【0025】 (実施の形態2) 図4は本発明の実施の形 態2である。図4において、要素1から6および8. 9. 10は実験の形態1と同じである。41は周波数を 解析する周波数解析事段。42は周波数のパンド幅を変 更するパンド幅を更手段、43パンド幅を保持するパ ンド幅保持手段、44、45、46はそれぞれ第1、第 2、第3の周波数成分保持手段、47は開設数成分比較 手段、48は表示手段、49はプロック位置保持手段、 50はパンド幅分数値保持手段である。

【0026】図5は本是卵の実施の形態2を設明した説明図である。図5において、51は画像、52は画像の一部の拡大図、54は画像の一部の拡大図、54は画像の一部の 20 産散コサイン変換後の係数の並び、55は係数のひとつ、56および51に係数のバンド幅をきめる直線し入および1Bである。

[0027] 図5において、最初に画像51を小ゴロックに分割する。分割するサイズは例えば破損の囲素かつとする。53に画像の一部52の拡大図である。53を離散コサイン変換(DCT)した結果の係数を並べたものが54であり、左上が直流成分で、右下に行く程高い周接数成分の係数を表している。

[0028] 画像の一部が f(x,y) (x,yは0から7)で 変される時離散コサイン変換は、58式で表される。 の時に、Gは159式で表される。 離散コサイン変換の結 果得られる係数 Ann は画像の一部51が8×両素の場 合、金部で64個あるが、64個の一部を表すために、 図5に示すように、LA56、LB57のような2つ の直線を考え、このラインにのったものおよび挟まれて いるものを対象とする。それぞれの係数は画像の一部5 1の持つ周波数成分を反映しているので、これらの係数 で表される角波数の施囲をバンド幅と呼ぶ。

[0029] ところで、DCTの結果得合れる解散は画 20 像にボケが加わるに連れて変化するが、焦点が合ってい る時高い開逸数成分が得られ、ほけるに従って高い周波 数成分は失われていく。このため、バンド幅内のDCT 係数の2条和Sをとれば、画像の合焦の度合いを比較す ることができる。この時、Sは60式で変される。

【0030】一方、DCTの係数は、画像の一部52が 本来持っている周波数成分に依存し、画像の一部51が 高い周波数を持っていれば、台無した時得られる周波数 は高く、沿うでなければ合無していても低い周波数成分 しかえられない。

【0031】そこで、撮影する対象物に合わせて、LA 56, LB57で表されるバンド幅を変え、撮影する画 修に適したバンド幅を求めながら物体の位置を求めるの が木発明の目的である。

【0032】図4で、第1、第2、第3の画像蓄積手段 には、崩瘻接分付手段5によって振り分けられま大筋小 の補正がされた画像が蓄積されている。これらの耐像は 合焦の度合いは異なるものの同じ位置に同じ物体が撮影 されている。そして、これらの断像は例えば8×8 両素 のブロックに分割されている。ブロック位置保持手段は 50 このプロックの一つを指している。周波教解析手段41 はプロック位置保持手段49の指している。第1、第 2、第3の順意翻手段8,9,10に蓄積された両像 の各プロックに対してDC工変換を行う。そして、バン ド幅保持手段43の保持しているLA56,LB57に こって決定されるDCT係数について、(60)式で与 えられる計算を行い、それぞれ第1、第2、第3の周波 数成分保持手段44、45、46に格納する。これらの 値を51、52、53とし、(61)式で基されるSの分散値下 を計載する。

【0033】この結果は、バンド幅と共に、バンド幅分 散値保持手段50に格納される。

【0034】次に、バンド幅変更半段42はバンド幅保 特手限にバンド幅を少し変えるように指示を出す。そし て、同じように分散値下が計算される。そして、バンド 個分散館保持手段に保持されている分散値下より今計算 した。 のに書き換え、そうでなけおは何もしなか。

【0035】パンド幅変更手段42によってLA56, 20 LB57で表される全でのバンド幅について分散下が計算された後、パンド幅分散信保持手段に保持されている パンド幅に従って再度開放数成分が第1、第2、第3の 画像蓄積手段に格納されプロック位置保持手段によって 指示されたプロックについて計算され、結果が第1、第 2、第3の周波数保持手段44、45、46に格納され

【0036】そして、第2の周波数成分保持手段に保持 された周波数成分の値S2が、他の周波数成分保持手段 に保持された周波数成分の値S1、S3より大きな時、

第2の画像蓄積手段に格納された画像のうち、ブロック 位置保持手段49によって指示されたブロックが表示手 段48に表示される。

【0037】プロック位置保持手段49は第1、第2、 第3の画像蓄積手段8、9、10の全てのブロックを指 して行くので、最終的に画像全体について、第2の画像 蓄積手段9に保持されたブロックの周波数成分が一番大 きなブロックが表示手段48に拾わされる。

【0038】 (実施の形態3) 図6は本発明の実施の形態3のプロック構成図である。図6において、要素1か655、8から10、41、44から48は実施の形態2と同じである。61はバンドバターン指示手段、62はバンドバターン保持手段である。

【0039】図7は本発明の実施の形態3の動作を説明 した説明図である。図7において、71および72はD CT係数の並びを示しており、影を付けた部分は周波数 成分を比較する時対象とするDCT係数である。

【0040】71のように、縦方向のDCT係数のみを 用いる場合は、縦方向に変化する両像を監視しやすく、 逆に72の場合は横方向に変化する両像を監視しやす い。このため、検出する物体の持つ両像的な特徴をあら かしめ知ることができれば効率良く物体を監視できる。 【0041】そこで、監視する物体の画像的な特徴に合 わせてパンドパターン指示手段にいくつかのバンドパタ ーンを記録しておき、目的に応じてこのパターンをバン ドパターン保持手段に送り、物体の監視を行う。

[0042] (実施の形態4) 図8は本発明の実施の形態4のプロック構成図である。図8では、実施の形態1 と比較して、画像撮影手段4が、レンズ1、伸縮業を く、CCD83、受光画伸離指示手段84によって構成 されている。他の部分は実施の形態1と同じである。

【0043】図9は焦点位置を変えた時画像の拡大縮小の発生する様子を示している。図9において、91はレンズ、92は物体、93、94、95は投影画、695は大能が、99なレンズ1の焦点、100はレンズ1の光輪である。

【0044】物体92から出た光輪106に平行な光は レンズ91を適ると焦点99を適る様に掲折する。この2つ の交点が物体92の像が結ばれる位置である。図9では 94の位置になっている。この前後に投影面93、95 を置くと、物体92の像は、物体とレンズの中心を適 直線と投影面の交点を中心にしてボケる。そして、投影 面が焦点に近い程像の大きさは小さくなる。実施の形態 1では画像接分け手段5においてこの補正を行ってい た。

【0045】図10は、集光手段81の詳細を示している。101はレンズ、102はプリズム、103は光ファイバである。レンズ101で集められた光は、プリズム102で光アイバ103に送られる。この社は、2025・アイバ103に送られる。この社は、2026年では、113はヒーター、114は接続手段である。接続手段114は接続手段を縮める方向の力を加えている。また、形料記憶合金12は、ヒーター、112は、モーター、112は、モーター、112は、モーター、112は、モーター、112は、モーター、112は、モーター、112は、モーター、112は、モーター、112は、モーター113から熱を受けとった時、接続手段は14年を近げる方向の力を加えている。また、形料記憶合金12は、ヒーター113から熱を受けとった時、接続手段114年を近げる方向の力を発生する。

【0047】図8において、レンズ1と集光手段81の 距離が、レンズ位置移動手段によって変更されると、 それに応じて変更前伸縮指示手段84から伸縮薬材82 に信号が送られ、この信号に基づいてヒーター113が 熱せられ、集光手段81同士の距離が変わる。この結 果、画像振分け手段5によって画像の拡大縮小を行う必 要がなくなる。

【0048】 (実施の形態5) 図12は本発卵の実施の 形態5のプロック構成図である。図12において、10 21 は合わせレンズ、122は仕切り板、123は縮小手 段、3は電気信号変換手段、8、9、10はそれぞれ第 1、第2、第3の画像蓄積手段、11は画像比較手段、 1とは要示学である。 【0049】図13は合わせレンズを説明した説明図で ある。131、132、133はそれぞれレンズで焦点 距離が異なっている。レンズ131、132、133の 中央部分を切り取って121の様な合わせレンズを作成 する。134は121を側面から見た図である。

【0050】図12において、合わせレンズを通した光 は仕切り版122によって互いに混ぎらないようにして 縮小手段123に入力され縮小され後、電気信号変換 手段5に送られる。

10 【0051】このようにして、焦点距離の異なった3つの画像が得られ、それぞれ第1、第2、第3の画像蓄積 手段に蓄積される。以下は実施の形態1で述べた物体検 出の方法と同じである。

【0052】 (実施の形態6) 図14は本発明の実施の 形態6のブロック構成図である。図14において、14 1は光ファイバー、142は検出ユニット、143は受 光ユニットである。

【0053】図14は光ファイバー141が縮小手段1 23と電気信号変換手段5をつないでいる以外は実施の

- 形能5と同じである。検出ユニット142は、電気信号 変換手段5、第1、第2、第3の画像書精手段9、1 0、11および両後比較手段11によって構成されている。また、受光ユニット143は、合わせレンズ12 1、仕切り板122、縮小手段123によって構成される。
- 【0054】本実施の形態6では、光ファイバー141 が受光ユニット143と検出ユニットを繋いでいるた め、画像を撮影する場所とこれを見る場所を離れた場所 に置くことができる。
- 【0055】図15は、実施の形態6をさらに発展させたものである。複数の受光ユニットと検出ユニットが光ファイバで結ばれ、画像合成手段151によって合成され、多重画像表示手段152に表示される。
  - [0056] 図16はこの利用方法を示したものである。図16において、161は車である。図16において、161は車である。図16のように車の周囲に複数の受光ユニットを配置し、8の直前後表示手段を車内におけば、車の側囲を監視することができ、車庫入れの群の衝突防止等に役立つ。 [0057]
- 40 【発明の効果】以上本発明によれば、第1に物体位置を検出する際に、焦点の異なる両後を常に撮影している必要がない、第2に物体の持つ周波数特性に合わせて物体を撮影した両後を解析する原動を数の特別に合わせて周波数解析方法を変えることができる、第4に焦点を変えた画像を比較する際画像のサイズを変える必要がない、第5に動体を検出する際、焦点合わせの位置の異なった両像を削時に撮影することができる、第6に画像を撮影する配分と解析する部分を離れた場所に置くことができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の実施の形態1のブロック構成図

【図2】本発明の実施の形態1説明図

【図3】本発明の実施の形態1の動作説明図

【図4】本発明の実施の形態2のプロック構成図

【図5】本発明の実施の形態2の説明図

【図6】本発明の実施の形態3のプロック構成図

【図7】本発明の実施の形態3の動作説明図

【図8】本発明の実施の形態4のブロック構成図

【図9】実施の形態4における焦点位置を変えた場合の

説明図 【図10】実施の形態4における集光手段の構成図

【図11】 実施の形態 4 における伸縮手段の構成図

【図12】本発明の実施の形態5のブロック構成図

【図13】実施の形態5における合わせレンスの説明図

【図14】本発明の実施の形態6のブロック機成図

【図15】実施の形態6のブロック構成詳細図

【図16】実施の形態6の利用方法を説明した図

【図17】従来例の説明図

【符号の説明】

1 レンズ

2 レンズ位置移動手段

3 電気信号変換手段

4 画像摄影手段

5 画像振り分け手段

6 動き検出手段

7 焦点位置変更手段

8 第1の画像蓄積手段

9 第2の画像蓄積手段

10 第3の画像蓄積手段

11 画像比較手段

12 表示手段

4.1 周波数解析手段

42 バンド幅変更手段

43 バンド幅保持手段

44 第1の周波数成分保持手段

45 第2の周波数成分保持手段

46 第3の周波数成分保持手段 47、50 周波数成分比較手段

48 表示手段

49 プロック位置保持手段

61 パンドパターン指示手段

62 バンドパターン保持手段

81 集光手段

82 伸縮素材

20 83 CCD

8 4 受光面伸縮指示手段

121 合わせレンズ

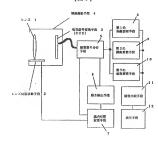
122 仕切り板

123 縮小手段

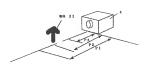
141 光ファイバー

142 受光ユニット

[図1]





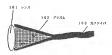


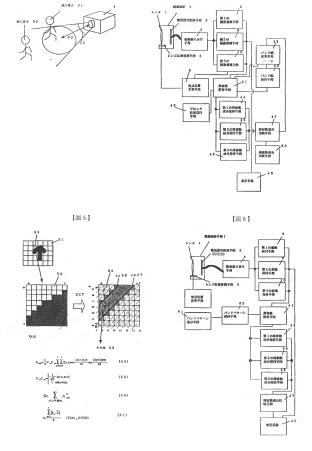






[図10]

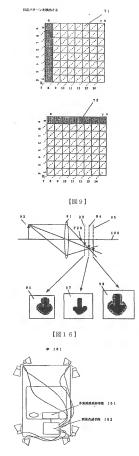




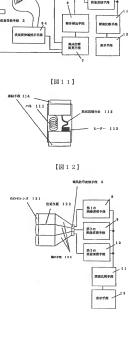
[図4]

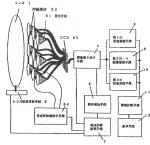
(8)

[图3]



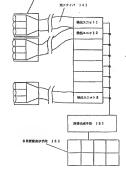
[图7]



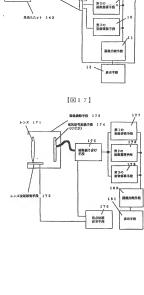


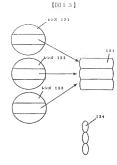
テーマコート (参考)

フロントページの続き (51) Int C1.7

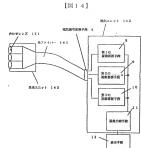


識別記号





[图15]



----

F ターム(参考) 2F065 AA00 AA01 AA06 BB05 CC11

CC16 EE05 FF04 FF10 JJ03

JJ05 JJ26 LL02 LL04 LL46

0000 0016 0023 0024 0025

QQ27 QQ33 QQ41 QQ23 QQ27 QQ33 QQ41 QQ44 SSD2

SS13

5B047 AA30 BB06 BC05 BC08 BC14

CA17 CB11 CB21 DC11 DC20

5C022 AA01 AB21 AB61 AC01 AC69

AC75

5C054 AA01 CC02 CE16 CG08 EA01

EBO5 FEO2 FEO9 HA19